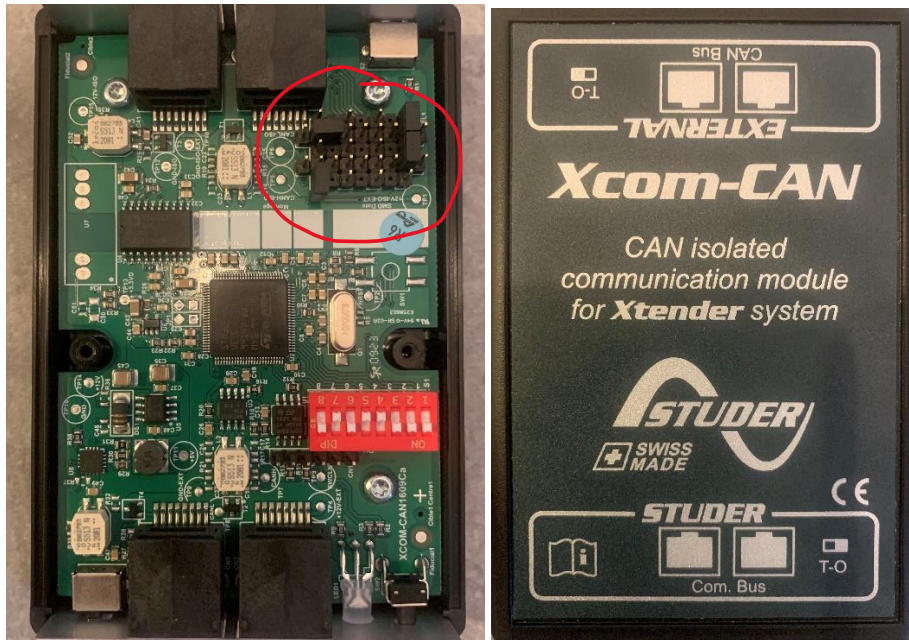


Konfiguration Studer XCOM CAN -BMS

- 1) Hardware Anpassung



DIP Schalter 1;2;3;6;8 auf ON und 4;5;7 auf OFF

- **Wo ich rot gezeichnet habe auch prüfen**
- **ACHTUNG Solarregler VTxx : Alle DIP schalter auf OFF** (Damit die Programmierern Einstellungen verwendet werden)
- Auf der External Seite nur der M12 T-Kabel und der kleine Schalter (0-T) oben links auf 0 setzen und auf der PBUS Systeme anschließen
- Auf der Studer Seite, wenn ein Kabel im RJ45 Com. Bus angeschlossen ist, das heißt ende der Netz dann der Schalter (0-T) auf T setzen, wenn die zwei RJ45 Com. Bus benutzt sind dann auf 0 setzen.

- 2) Software Anpassung

Über RCC der Softwarestand prüfen,

XCOM CAN mindestens 1.6.72;

XTH/XTM 1.6.40;

VARIOTRACK 1.6.46

Wichtiger Punkt

**Der Monitor PSL muss min. V1.10.0 ,
und der CBOx-EPT V 22. haben**

Einstellungen in der Applikation

- 1) Am PSM/PSL Expert-Modus aufrufen **code (7146)**
Folgende Xtender Parameter sind einzustellen:



- SOC Level for Backup (6062) auf 100% dass der Ladegeräte immer ladet.
- SOC level to stop discharge (6070) 15%, dass die EPT Batterien nicht im Fehler stand kommen.
- Prohibited ground relay (1485) je nach Wunsch der Kunde.
- Battery priority as Energy source (6071) auf Nein, dass in Priorität die Batterie geladet werden.

- 2) Dann in den Einstellungen Shunt (SHC) aufrufen und das Interface CBOx-EPT anzeigen lassen, und auf der rechten Seite runter-scrollen bis folgende Parameter zu sehen sind:



- Batterien anmelden , damit alle Batterien berücksichtigt werden.
- Ladesteuerung auf (1) stellen, um die Batterien steuern, da erscheint (28,6V).
- Ladesteuerung MV muss auf (0) bleiben
- Lagermodus ist für die Steuerung auf (27,0V) setzen anstatt (28,6V), für den Winter z.B. oder wenn des Fahrzeug/Boot lang nicht benutzt ist, zum die Batterien zu schonen
-